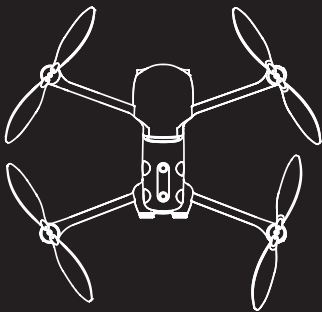


# 快速指引

EVO II 系列



**AUTEL**  
ROBOTICS



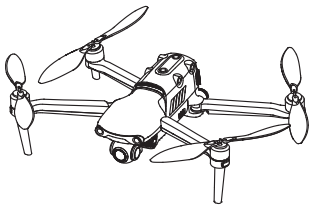
# 目录

1. 初识EVO II	1
2. 飞行器前视&后视&左视图	1
3. 飞行器右视&上视&下视图	2
4. 飞行指示灯	4
5. 遥控器	5
6. 飞行器&遥控器充电	6
7. 下载Autel Explorer™ 应用程序 (可选择)	7
8. 准备飞行器	7
9. 安装螺旋桨	8
10. 准备遥控器	9
11. 开启设备	10
12. 起飞	10
13. 摇杆操控方法 (美国手)	11

## 1. 初识EVO II

现在开启您的探索、发现和创造之旅。EVO II 不仅具有避障和智能飞行模式等先进的功能,而且利用高科技装备轻松实现 72km/h 最高速度,长达 35 分钟的悬停时间、40 分钟飞行时间、9km(FCC)操作距离。

而飞行性能只是一个开始。EVO II 稳定的 3 轴相机可以在移动设备上查看高达 1080p 的实时画面,或者在遥控器的内置 OLED 屏幕上查看 720p 实时画面。

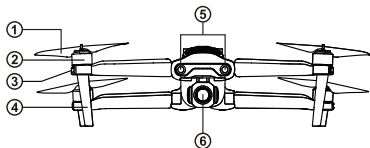


---

### ⚠ 重要:

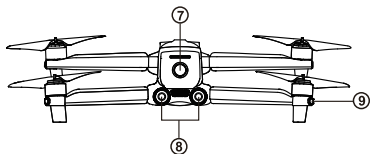
1. 初次飞行之前请查阅所有文档说明。
  2. 不当操作无人机将会带来伤害或损失,并失去所有适用的质保服务。
- 

## 2. 飞行器前视&后视&左视图



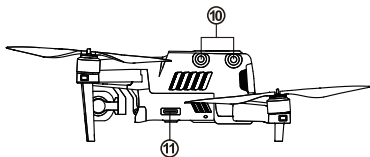
前视图

- ① 螺旋桨
- ② 电机
- ③ 前LED指示灯
- ④ 起落架
- ⑤ 前视视觉系统
- ⑥ 相机云台



后视图

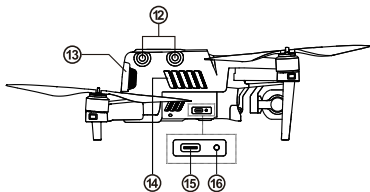
- ⑦ 电源按钮
- ⑧ 后视视觉系统
- ⑨ 后LED指示灯



左视图

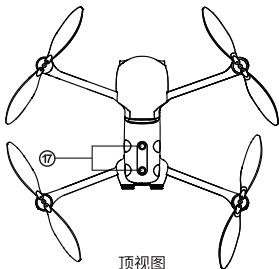
- ⑩ 左侧视觉系统
- ⑪ SD卡卡槽

### 3. 飞行器右视&上视&下视图



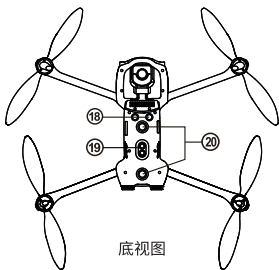
右视图

- ⑫ 右侧视觉系统
- ⑬ 飞行器电池
- ⑭ 风扇排风口
- ⑮ USB-C 端口
- ⑯ 遥控配对按钮/配对指示灯



顶视图

- ⑰ 上部视觉系统



底视图

- ⑱ 超声波传感器
- ⑲ 下部视觉 LED 补光灯
- ⑳ 下部视觉系统

## 4. 飞行指示灯

飞行器每个臂的末端有一个 LED 指示灯。前面的 LED 亮起后为稳定的红色,可以帮助您辨别机头方向。后面的 LED 将显示飞行器当前的飞行状态。下表所示为每个状态指示灯的含义。

### 指示灯指示符:

慢速闪烁:每 2 秒闪烁一次

快速闪烁:每秒闪烁两次

闪烁两次:闪烁两次,然后暂停,之后重复该过程

交替闪烁:以不同的颜色交替闪烁

### 颜色指示符:

R 红色

G 绿色

Y 黄色

### 飞行 LED 指示灯状态定义

#### 正常状态

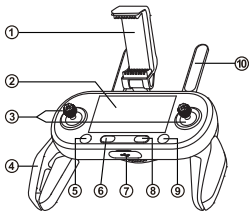
RGY - 交替闪烁	系统自检
YG - 交替闪烁	预热
G - 慢速闪烁	飞行器处于 GPS 模式
<b>警告</b>	
Y - 慢速闪烁	飞行器处于 ATTI 模式
Y - 快速闪烁	飞行器与遥控器之间无连接
R - 慢速闪烁	低电量警告
R - 快速闪烁	严重低电量警报
R - 常亮	严重问题或IMU 异常
RY - 交替闪烁	指南针异常,需校准/磁力计干扰
<b>指南针校准</b>	
Y - 快速闪烁	准备对指南针进行校准/飞行器正在进行校准
G - 常亮	校准成功
R - 红色常亮	校准失败

## 手势指令

R - 快速闪烁

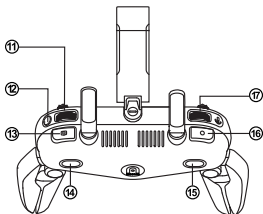
接收到手势指令

## 5. 遥控器



- |           |                             |
|-----------|-----------------------------|
| ① 移动设备支架  | 可调 180°观看角度, 提供最佳观看效果       |
| ② 飞行信息面板  | 显示飞行状态、警告消息和实时视频画面          |
| ③ 摇杆      | 控制飞行器的方向和运动                 |
| ④ 手柄      | 可折叠以减少存放空间                  |
| ⑤ 起飞/降落按钮 | 操控飞行器起飞或降落                  |
| ⑥ 电源按钮    | 长按该按钮 2 秒可打开/关闭遥控器          |
| ⑦ USB 端口  | 用于充电或连接移动设备                 |
| ⑧ 暂停按钮    | 指示飞行器暂停自主飞行并悬停在原地, 或者恢复自主飞行 |
| ⑨ 返航按钮    | 命令飞行器返回返航点                  |
| ⑩ 天线      | 与飞行器之间的通信频率为 2.4 GHz        |

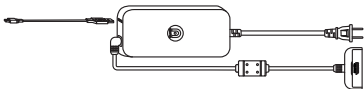




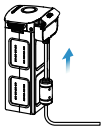
- |           |   |
|-----------|---|
| ⑪ 屏幕导航旋钮  | 滚动浏览 OLED 屏幕                                    |
| ⑫ 屏幕导航按钮  | 断开移动设备后, 按此按钮 1 秒可进入/退出遥控器上的图像传输屏幕              |
| ⑬ 快门按钮    | 拍摄照片。打开连拍模式后, 按一下该按钮可拍摄多张图片。有关详细说明, 请参阅 App 手册。 |
| ⑭ 按钮 A    | 使用 Autel Explorer™ App 可设置功能                    |
| ⑮ 按钮 B    | 使用 Autel Explorer™ App 可设置功能                    |
| ⑯ 录像按钮    | 开始或停止视频录制                                       |
| ⑰ 云台俯仰角拨轮 | 控制相机云台的俯仰角                                      |

## 6. 飞行器&遥控器充电

充电器含两个接口, 可同时为飞行器电池和遥控器充电。



1) 飞行器电池:将充电线插入充电槽口。



2) 遥控器: 揭开遥控器底部的USB接口保护盖, 将USB充电线插入充电端口。



---

### 备注

- 飞行前应始终将飞行器和遥控器电池充满电。
  - 飞行器电池充满约需 90 分钟, 而遥控器充满约需 180 分钟。
- 

## 7. 下载Autel Explorer™ 应用程序 (可选择)

虽然只使用遥控器便可操控飞行器, 但高级飞行和摄影录像功能需要借助应用程序来实现。

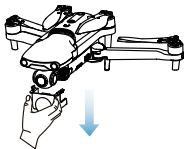
参考以下步骤连接应用程序。

1. 在App Store或安卓应用市场中输入关键字“Autel Explorer”, 搜索并下载Autel Explorer™ 应用程序。
2. 在您的移动设备上启动应用程序。
3. 根据屏幕提示连接移动设备和遥控器。

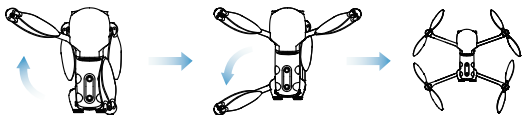
注意: Autel Explorer支持iOS 9.0及之后的版本和 Android 4.4及之后的版本。

## 8. 准备飞行器

1) 请在开启飞行器电源开关前, 始终取下云台保护罩。缓缓抽出安装的云台保护罩, 如下图所示。



## 2) 展开机臂和螺旋桨



---

### △ 重要

折叠机臂之前,应先关闭飞行器电源开关。先折叠后机臂和螺旋桨,然后再折叠前机臂。

---

## 9. 安装螺旋桨

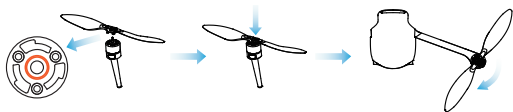
飞行器默认已安装好螺旋桨,如果您需要重新安装,请参考以下指导。注意螺旋桨必须完好无损且稳固安装在飞行器上,且将带有白色圆环标志的螺旋桨和电机配对到一起。

### • 安装螺旋桨





- 1) 确认飞行器已关闭。
- 2) 选好与每个电机匹配的螺旋桨。
- 3) 用力按下螺旋桨,然后沿锁定方向转动,使螺旋桨安装牢固。

### • 拆卸螺旋桨

- 1) 关闭飞行器。
- 2) 用力按下螺旋桨,然后沿解锁方向转动,以拆下螺旋桨。



## 说明

-  锁定方向:按指示方向旋转以固定螺旋桨。
-  解锁方向:按照指示旋转螺旋桨以将其松开。
-  黑编码螺旋桨>配对>黑编码电机
-  白编码螺旋桨>配对>白编码电机

### ⚠ 警告

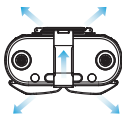
安装或拆卸螺旋桨之前,应先关闭飞行器电源开关。

### ⚠ 重要

安装或拆卸螺旋桨时,需佩戴防护手套。

## 10. 准备遥控器

1) 依次展开移动设备支架,天线和手柄。

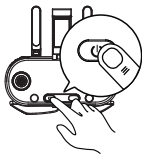


2) 垂直摆放天线来获取最强信号。

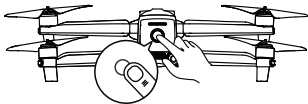


## 11. 开启设备

- 1). 长按电源开关2秒, 开启遥控器。

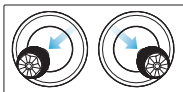


- 2). 长按电源按钮3秒, 开启飞行器。电量指示灯随之亮起, 显示当前飞行器电量。



## 12. 起飞

- 1) 起飞前, 请将飞行器置于平坦地面, 并使机尾朝向自己。
- 2) 以内倾或外倾方式掰动摇杆并停留2秒:



或者



- 3) 电机启动后, 您可选择以下任一方法命令飞行器起飞:



按住起飞/降落按钮  
3秒钟



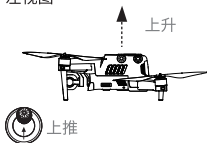
慢慢地向上推动  
左侧摇杆(模式2)

注意: 起飞前, 将飞机放在平坦的水平面上, 并使飞机的后侧朝向您。

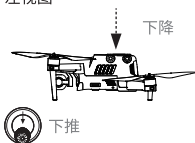
### 13. 摇杆操控方法 (美国手)

#### 左摇杆

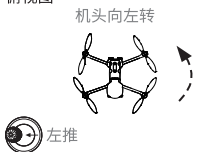
左视图



左视图



俯视图

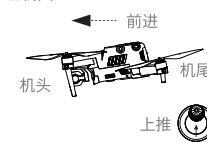


俯视图

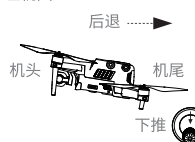


#### 右摇杆

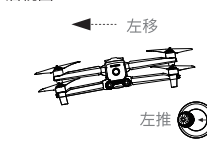
左视图



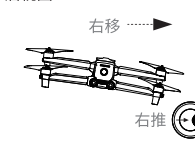
左视图



后视图



后视图







[WWW.AUTELROBOTICS.CN](http://WWW.AUTELROBOTICS.CN)

©2020-2021 道通智能航空技术有限公司 | 版权所有